光储气微网优化运行研究

马磊',张超',钟鸣²,李剑',刘晓华',袁博'

(1. 国网新疆电力有限公司, 新疆乌鲁木齐 830063;

2. 中国电力科学院有限公司,北京 100192)

摘要:对于天然气与新能源发电协同运行的研究有利于提高风、光电的消纳比例。但新能源与天然气互 补组成的微网系统仍存在可靠模型约束条件考虑欠缺及相应算法精度有待提高的问题。为解决该问题,依据 微网系统实际运行工况和运行方式,建立了一种以经济运行为目标,包含光伏发电、储能系统、天然气发电的 微网协同优化运行模型。针对模型求解算法精度较低的问题,将狼群算法的搜索策略及速度公式进行了改 进,提出结合狼群搜索及淘汰机制的狼群-粒子群混合算法,加快了对模型求解的收敛速度,并提高了算法的 寻优精度。最后对所搭建的模型进行计算求解。求解结果表明,改进的混合算法能够提高微网内各系统间的 协同效果,降低了微网波动对配电网的影响,具有较好的应用前景。

关键词:微网;优化运行;狼群-粒子群混合算法;天然气发电 中图分类号:TM732 文献标识码:B DOI:10.19457/j.1001-2095.dqcd21000

Research on Economical Operation of the Micro-grid with Photovoltaic and Natural Gas

MA Lei¹, ZHANG Chao¹, ZHONG Ming², LI Jian¹, LIU Xiaohua¹, YUAN Bo¹

(1. State Grid Xinjiang Electric Power Co., Urumqi 830063, Xinjiang, China;

2. China Electric Power Research Institute, Beijing 100192, China)

Abstract: The research on cooperative operation of natural gas and new energy power generation is conducive to improve the absorption ratio of wind and photoelectric. However, for the micro-grid scheduling solution including new energy and natural gas, there are still problems such as lack of model constraints consideration and poor accuracy of the algorithm. To solve these problems, considering the actual operating conditions and operation modes of the micro-grid system, a micro-grid collaborative optimization operation model with economic operation as the goal, including photovoltaic power generation, energy storage system and natural gas power generation was established. Aim at the problem of low precision of the model solving algorithm, the search formula and the velocity formula of the wolf pack algorithm were improved, and the wolf-particle group hybrid algorithm was proposed, which combines wolf search and elimination mechanism. The algorithm has faster convergence rate and higher optimization accuracy. Finally, the solution results show that the hybrid algorithm can improve the synergy effect between the devices in the micro-grid and reduce the impact of micro-grid fluctuation on the distribution network, which has a good application prospect.

Key words: micro-grid; optimal operation; wolf-particle group hybrid algorithm; natural gas power generation

随着化石能源的枯竭及环境问题日益凸显, 可再生能源与清洁能源的发展受到了广泛关注, 其在能源结构中的占比逐年增加。由于光伏发 电和风力发电具有不确定性及间歇性的特点,目 前还存在着较大的弃风弃光量。此外,我国天然 气资源较为丰富,天然气发电仍是拉动天然气消 费的重要推手^{III}。我国天然气发电行业处于刚起 步阶段,具有较为广阔的发展前景。如何提高可 再生能源的利用率、减小可再生能源发电并网对 电力系统产生的影响以及对天然气发电参与电 网调峰的研究是现如今的热点问题。

在我国推动能源互联网建设下,天然气以其

基金项目:国家自然科学基金(61433004)

作者简介:马磊(1984—),男,本科,高级工程师,Email:frommalei@sina.com

清洁、高效和可储存性,在与可再生能源融合发 展中具有明显优势。目前国内外学者对于互补 发电系统的研究有如下几个方面: 文献[2-4]对于 含电转气(P2G)设备的电-气互联系统的控制策 略、容量规划进行研究,建立了多目标优化运行 模型,但是多目标优化问题由于各目标权重的确 定未能有统一标准,因此最优解并不唯一;文 献[5-7]以系统运行成本最小为目标,开展了基于 风光气储多能互补的联供系统优化经济调度及 容量配置的研究,发挥能源各自的优势,提高了 能源利用效率的目的,但系统所体现的效益评价 指标也较为单一,未考虑到碳排放成本对效益的 影响;文献[8]考虑可靠供能率,提出长期优化电-气互联能源系统规划模型;文献[9]建立水火电力 系统发电模型,充分利用了水资源的存储特性, 起到了较好的调峰效果,但容量较小,在负荷波 动的工况下,承担基荷的火电机组出力曲线变化 较大,并且在火力发电的约束中未设置火电机组 的备用容量,存在一定的运行风险;文献[10-11] 构建了风电与火电机组协同调度模型,协调效果 好,但是受火电机组的调峰能力制约,风电机组 容量在模型中所占的比例不高;文献[12]分析了 多能源系统运行对电网运行可靠性的影响,建立 了包含多个能量载体的能量系统通用建模和优 化框架;文献[13]建立了风水气互补发电模型,克 服了水能容量小,风电出力波动的缺陷,但部分 气电机组在负荷低谷时运行效率较低,在一定程 度上增加了一次能源的消耗。

在研究中将燃气发电机组碳排放税纳入微 网运行优化中,依据微网系统实际运行条件和运 行方式,以此为基础建立一种以经济运行为目 标,包含光伏发电、储能系统及天然气发电系统 的协同优化运行模型。之后,针对粒子群算法存 在的早熟缺陷,提出一种狼群与粒子群混合算 法,将狼群算法中的搜索策略应用在前期对约束 条件及最优结果的求解过程中。所提出的混合 算法能够弥补传统粒子群算法的缺陷,解决其早 熟及易陷入局部最优的问题。通过算例验证,混 合算法的求解结果降低了光储气微网运行的经济 成本,减小了微网系统在高峰时段对电网的负担。

1 光储气互补微网结构及模型

1.1 光储气微网系统结构

光储气互补发电系统结构如图1所示,微网 68 由光伏发电系统、天然气发电机组、储能系统及 负荷所构成。其中,光伏发电系统在白天8:00— 18:00时刻出力,并且光伏发电系统存在着间歇 性与波动性,因此需要天然气发电机组及储能装 置对其输出的功率进行平抑,减小出力波动对配 电网的影响。天然气机组提供大部分的电能。 同时,储能装置根据当前微网的运行状态及时充 放电,对微网内功率波动起到缓冲作用。



图 1 微网系统结构图 Fig.1 Structure of the micro-grid

当微网系统内负荷处于低谷时,若光伏发电 量较为充足,则调整部分天然气机组减小或停止 出力,同时对荷电量较低的蓄电池组进行充电; 当负荷处于较高时段,且光伏出力较低时,调整 燃气机组增加出力,同时利用蓄电池的富余电 量,微网系统中多余的电能根据实时电价并入

1.2 光伏发电系统模型

电网。

光伏发电系统的输出功率144如下:

 $P_{PV} = P_{STC}G_{AC}[1 + k(T_{C} - T_{STC})]/G_{STC}$ (1) 式中: P_{STC} 为光伏发电系统在标准测试条件下的 最大功率值; G_{AC}, G_{STC} 分别为当前日照辐射强度与 测试条件下的日照辐射强度; T_{C}, T_{STC} 分别为工作 点光伏电池板温度与测试条件下的参考温度。

光伏发电系统的日常运行无须考虑燃料成 本及碳排放。

1.3 微燃机组

天然气发电所用燃气轮机作为动力装置,其 优点有燃料选择范围广、燃料利用率高、启动快、 废气几乎无污染且余热可回收等。在发电过程 中,压缩的空气进入燃料室与天然气混合燃烧, 通过涡轮透平装置,产生机械能,进而带动发电 机完成发电过程。

燃气轮机工作耗气量[15]公式如下:

$$V_{\text{GT},i}(t) = \frac{P_{\text{GT},i}(t)\Delta t}{\eta_{\text{CT},i}(t) \times L_{\text{NG}}}$$
(2)

式中: $P_{GT,i}(t)$ 为第i台燃气发电机在第t时刻的发 电功率; $\eta_{GT,i}(t)$ 为第i台燃气发电机在第t时刻的 发电效率; L_{NG} 为天然气低热值,取9.7 (kW·h)/m³。

燃气轮机的发电效率公式用三阶多项式来 描述:

 $\eta_{GT,i}(t) = a_i (P_{i,i}^*)^3 + b_i (P_{i,i}^*)^2 + c_i P_{i,i}^* + d_i$ (3) 式中: a_i, b_i, c_i, d_i 为效率系数,通过曲线拟合得 出; $P_{i,i}^*$ 为燃气发电机在t时段内电功率的标 幺值。

1.4 储能装置

储能装置是光储气微网中关键部分,能够平 抑光伏发电波动,缓解微网中供需不平衡的矛 盾。同时,储能装置在电价低谷时大量充入,在 用电高峰期电价较高的时段,将存储的电能供 给负荷或电网中,减小了微网的运行成本,起到 削峰填谷的作用。t时刻储能装置充放电公式^[16] 如下:

 $E(t) = (1 - \delta_{\rm dis})E(t - 1) + [\eta_{\rm ch}P_{\rm ch}(t) - \frac{P_{\rm dis}}{\eta_{\rm dis}}]\Delta t (4)$

式中:E(t)为储能电池在t时刻的剩余容量; δ_{dis} 为储能电池的自放电系数; η_{ch} , η_{dis} 分别为储能装置的充、放电效率。

2 光储气微网运行模型及求解

微网中的储能装置、光伏发电系统、天然气 发电机组的协同配合是保证微网稳定运行的前 提。以微网的经济运行成本及碳排放税成本之 和最小为目标,综合考虑各项约束条件、分时电 价等因素,建立微网调度运行模型。调度模型的 决策变量为各天然气发电机组的出力、光伏发电 系统出力和储能系统的充放电功率及荷电量状 态。综合上述条件,并依据前述光储气微网结构 及实际运行状态搭建优化运行模型。

2.1 目标函数

微网优化运行的目标函数以日运行成本最 小和碳排放量最少为目标。若以多目标问题考 虑,对最优调度进行求解时,各目标权重系数的 确定具有较强的主观性,不能客观衡量其求解结 果。为此,碳排放最小化目标转换为碳排放税成 本最小,具体为日运行下的碳排放量与税率的乘 积。由此,最小日运行成本及最少碳排放量两个 目标则可以转变为日运行成本与碳排放税成本 之和最小,上述问题变为了对单一经济性问题的 求解。 微网的日运行成本中包含天然气发电成本 和微网向电网购售电的交互成本。以24h为调 度周期,对各小时内的天然气发电成本、电网交 互费用及碳排放税成本求和,得到光储充微网在 调度周期内的总费用。目标函数如下:

$$F = \min \sum_{t=1}^{T} [C_{\rm NG}(t) + C_{\rm GR}(t) + C_{\rm CO_2}(t)]$$
 (5)

其中

$$\begin{cases} C_{\rm NG}(t) = S_{\rm CH4} V_{\rm GT,t} + \sum_{i=1}^{N} S_{\rm sc,i} \\ C_{\rm GR}(t) = S_{\rm gb}(t) P_{\rm mg}(t) \Delta t + S_{\rm gs}(t) P_{\rm mg}(t) \Delta t \\ C_{\rm CO_2}(t) = \lambda_{\rm CO_2} \left[\sum_{i=1}^{N} \alpha_{\rm GT,i} P_{\rm GT,i}(t) \Delta t + \beta_{\rm mg} P_{\rm mg}(t) \Delta t \right] \end{cases}$$
(6)

式中:F为微网在调度周期T内总运行费用; $C_{\text{NG}}(t)$, $C_{\text{GR}}(t)$, $C_{\text{CO}_2}(t)$ 分别为t时刻的天然气发电成本、 微网与电网交互费用和微网碳排放产生的相应 税收; S_{CH4} 为单位体积天然气价格; $V_{\text{CT},i}$ 为t时刻内 发电的耗气量; $S_{gb}(t)$ 为t时刻电网电价; $S_{gs}(t)$ 为t时刻上网电价; $P_{\text{mg}}(t)$ 为当前时刻微网与电网的 交互功率; $\alpha_{\text{CT},i}$ 为天然气发电机组 CO₂的排放系 数; β_{mg} 为电网供电对应排放系数^[17]。

其中,天然气发电成本 C_{NG}包括购气费用 S_{CH4}V_{GT,4} 以及燃气机组启停费用 S_{se},交互费用 C_{GR}为微网 的购电费用与向电网售电收益之差,碳排放税收 C_{EN}为各天然气机组出力及电网交互功率对应产 生的碳排放量与税率单价 A_{CO2}的乘积。

上述以微网碳排放税来衡量微网碳排放量, 以运行成本及碳排税成本之和最小作为优化目 标求解调度问题,对微网的运行评价能够更客 观。之后考虑微网系统实际运行过程及方式,制 定协同运行模型的约束条件,使微网各系统满足 实际运行工况。

2.2 约束条件

2.2.1 功率平衡约束

微网在t时刻各系统发电出力值等于微网内 负荷与电网交互电功率之和,如下式:

2.2.2 光伏发电功率约束

光伏发电某时刻的出力值为各光伏电池组 功率之和,光伏电池的功率上下限约束为

$$P_{\rm PV}(t) = \sum_{k=1}^{n} P_{\rm PV,t,k} \tag{8}$$

$$0 \le P_{\mathrm{PV},t,k} \le P_{\mathrm{PV},k}^{\mathrm{max}} \tag{9}$$

式中: $P_{PV,t,k}$ 为第k组光伏电池在t时刻的实际出力值; $P_{PV,k}$ 为第k组光伏电池最大输出功率。

2.2.3 天然气发电机组约束

机组的变化功率和启停次数需要设置在一 定范围内以满足机组的爬坡功率限制以及降低 机组的启停成本。天然气发电机组的约束有功 率上下限约束、机组爬坡功率约束和机组启停次 数约束,公式如下:

$$P_{i_\min} < P_{i_t} < P_{i_\max} \tag{10}$$

$$-\Delta P_{\text{GT},i}^{\text{down}} < P_{\text{GT},i}(t) - P_{\text{GT},i}(t-1) < \Delta P_{\text{GT},i}^{\text{up}}$$
(11)

$$\sum_{t=1}^{I} U_{\text{GT},i,t} (1 - U_{\text{GT},i,t-1}) \leq N_{\text{GT},i}$$
(12)

式中: $\Delta P_{\text{GT},i}$ 为连续时间段 Δt 内机组功率变化范围; $U_{\text{GT},i,i}$ 表示第i个机组在时间t时刻的启停状态,0表示停机,1表示启动。

微网内部的优化调度需考虑日前负荷预测 值及光伏出力预测值,由于预测值存在一定的预 测误差,因此需要留有一定的备用旋转容量,以 降低微网内部供需不平衡的风险,以及降低微网 波动对配电网造成的电压和频率偏差影响。因 此天然气发电机组的功率如下:

$$P\{\sum_{i=1}^{n} [P_{\text{GT},i}(t) + R_{\text{GT},i}] + [P_{\text{PV}}(t) + \delta_{\text{PV}}(t)] + P_{\text{ES}}(t) \ge P_{\text{load}}(t)\} \ge \alpha$$
(13)

式中:*R*_{GT,i}为微网中第*i*台可控机组在时段所提供的备用值;置信水平α为备用约束不等式成立下 所满足的概率值;δ_{Pv}为对应于光伏预测值的误差 正态分布均值。

2.2.4 储能系统约束

蓄电池作为储能装置中的主要设备,起到了 对电能的缓冲作用。当电价较低或微网发电功 率高于负荷需求时,驱动储能装置蓄能;电价较 高或微网发电功率不能满足负荷需求时,蓄电池 释放存储的电量,缓解电量供需矛盾。考虑到实 际运行情况,在整个调度周期内,设置蓄电池初 始容量等于调度结束容量约束如下式,以便微网 在下一调度周期内稳定运行。

$$SOC_{t=0} = SOC_{t=T} \tag{14}$$

储能电池的充放电功率约束和容量约束公

$$0 \le P_{\rm ES}^{\rm ch}(t) \le P_{\rm ch_{max}} \tag{15}$$

$$0 \le P_{\rm ES}^{\rm uns}(t) \le P_{\rm dis_max} \tag{16}$$

$$SOC_{\min} \leq SOC(t) \leq SOC_{\max}$$
 (17)

式中: $P_{ES}^{ch}(t)$, $P_{ch_{max}}$, $P_{ES}^{dis}(t)$, $P_{dis_{max}}$ 分别为蓄电池t时刻充电功率、充电功率最大限值、放电功率、放电功率最大限制; SOC_{max} 为蓄电池荷电量限制,文中取20%和80%。

2.3 求解算法

传统的粒子群算法中惯性权重ω随着迭代 次数的增加而递减,但是由于粒子的启发性得不 到提高,常常会使得种群陷入局部最优解^[18-19]。 粒子群算法速度及位置更新公式如下:

$$v_{i,d}^{k+1} = \omega v_{i,d}^{k} + c_1 r_1 (p_{i\text{best},d}^{k} - p_{i,d}^{k}) + c_2 r_2 (p_{\text{gbest},d}^{k} - p_{i,d}^{k})$$
(18)

$$p_i^{k+1} = p_i^k + v_i^{k+1} \tag{19}$$

其中 $p_i^k = [p_{i,1}^k, p_{i,2}^k, \cdots, p_{i,d}^k]$

式中: $v_{i,d}^{k}$ 为上一次迭代中粒子i在d维下的更新 速度; c_{1} , c_{2} 为粒子群学习因子,取值范围一般为 非负常数; r_{1} , r_{2} 为0~1范围内的随机数; $p_{\text{dest,d}}^{k}$ 为粒 子i经历的所有路程上最优个体d维度下的取值; $p_{\text{gbest,d}}^{k}$ 为全局最优粒子d维取值; $p_{i,d}^{k}$ 为当前第k次 迭代时粒子i在d维下的取值。

权重系数ω仅与迭代次数有关,没有与计算中实际过程状态建立联系,因此缺乏一定的合理性。 在此考虑到传统粒子群算法的缺陷,提出将狼群 算法中的搜索策略结合粒子群算法应用于对模型约束度的求解中。

狼群算法为近年来通过仿生自然界中的狼 群捕食行为而提出的群体智能算法,该算法抽象 出狼群捕食过程中存在的游走、召唤及围攻行为 以及优胜劣汰的狼群更新机制。

传统粒子群算法收敛速度较快,但在求解前 期存在全局搜寻能力较弱及易陷入局部最优的 缺点。狼群算法具有较强的全局搜索能力,但寻 优过程较复杂,且收敛速度不如粒子群算法,同 时不同粒子间缺乏信息的交互,使得探狼粒子游 走相对单一、盲目化。为充分发挥上述算法各自 的优势,以及弥补两种算法各自的缺陷,提出狼 群-粒子群混合算法(WPA-PSO),并利用该混合 算法对前文搭建的模型进行求解。

狼群算法前期探狼的游走搜索阶段,通过探 狼对不同方向的嗅寻,能够感知猎物浓度的变 化。探狼分别向h个方向分别前进一步,并记录 h个方向上猎物气味浓度的大小,并退回原位置。 之后,探狼向气味最浓的方向前进并进行下一步 的嗅寻。在狼群算法中探狼的游走行为如下:

 $x_{i,d}^{g} = x_{i,d} + \sin(2\pi \times g/h) \times step_{a}$ (20) 式中: $x_{i,d}^{g}$ 为探狼粒子*i*在*d*维下向*g/h*方向搜寻的 结果; $x_{i,d}$ 为探狼*i*在第*d*维的值;*g/h*为当前的搜 寻方向;*h*为搜寻方向的个数;*step_a*为搜寻步长。

由于狼群算法在求解前期,探狼粒子具有从 当前位置向各方向的试探性搜寻行为,因此相较 于粒子群算法,对最优解的搜索更为全面,全局 寻优能力更高,在前期不易陷入局部最优。在搜 寻过程中,考虑到传统狼群算法在前期搜索中不 同狼之间没有信息交互行为,不能及时把握全局 状态,游走行为较单一,因此结合粒子群的速度 更新思想,引入了信息交互行为。以个体狼粒子 适应度值作为猎物气味浓度,适应度的值越优, 则猎物气味越浓。所提出的混合算法中的探狼 搜寻更新公式如下:

$$x_{i,d}^{k+1} = x_{i,d}^{k} + step_{a} \times \sin(\frac{2\pi \times g_{b}}{h}) + \varphi_{j,d}^{k}(x_{j,d}^{k} - x_{i,d}^{k})$$
(21)

式中: $x_{i,d}^{k}$ 为第k代第i只探狼粒子在d维上的值; g_{b} 为在探狼对不同的方向搜寻过后猎物气味浓度 最高的方向; φ_{jd}^{k} 为探狼i与相对较优探狼粒子j在 d维信息交互系数,为[0,1]内的随机数。

探狼粒子j为相较于粒子i适应度更优的探狼, 该位置上气味更浓,距离猎物更近,探狼j在第k 代d维下的取值为x^k,对探狼i起着引导作用。 式(21)前半部分体现了狼群算法搜寻阶段的全 局寻优能力,后半部分体现粒子群算法的快速 收敛性。原算法在前期搜寻满足约束条件的解 过程中,当维数较高、求解目标相对复杂的时候,粒子群算法会出现早熟收敛现象,易陷入局 部最优。文中所提混合算法,利用狼群算法的 搜索策略,增强了前期探狼的全局搜索寻优能 力和稳定性。

在混合算法后期精细求解的过程中,速度公 式与粒子群算法的速度更新公式类似。但考虑 到作为头狼的最优位置可能不是理想解,因此对 狼群速度更新方向做出修改,前进方向选择为最 优头狼和次优头狼的折衷方向。混合算法中粒 子前进的步长公式及狼群更新公式如下:

$$v_{i,d}^{k+1} = \lambda \times step_{b} \times \left[\frac{(x_{best,d}^{k} - x_{i,d}^{k}) + (x_{s,d}^{k} - x_{i,d}^{k})}{|(x_{best,d}^{k} - x_{i,d}^{k}) + (x_{s,d}^{k} - x_{i,d}^{k})|} \right] (22)$$

$$x_{i}^{k+1} = x_{i}^{k} + v_{i}^{k+1} \qquad (23)$$

$$\ddagger \psi \qquad x_{i}^{k} = \left[x_{i,1}^{k}, x_{i,2}^{k}, \cdots, x_{i,d}^{k} \right]$$

其中 $x_{id}^{i} = [x_{i,1}^{i}, x_{i,2}^{k}, \cdots, x_{i,d}^{i}]$ 式中: v_{id}^{k+1} 为在精细搜寻过程中第i匹狼在d维的 前进速度;k为迭代次数;下角标i,j,s,best为个体 狼粒子的种类;下角标d为个体狼粒子维度; x_{id}^{k} 为个体狼粒子i在第k次迭代时d维度下的取值。 随机数 λ 与 $step_b$ 相乘得到个体狼粒子的前进步 长,括号内的式子为个体狼粒子的前进方向,由 全局最优头狼d维的值 x_{bestd}^{k} 和次优狼粒子s在d维的值 x_{sd}^{k} 共同决定。在狼群位置更新的过程中, 若出现适应度值优于头狼的其他狼粒子,则视为 最优头狼粒子 x_{besto}

当最优狼粒子经过*t*次迭代后,若其适应度 值未作改变,此时引入狼群算法内的优胜劣汰 制,淘汰掉适应度较低的若干粒子,保持种群的 多样性。优胜劣汰机制为:若在连续*t*次内最优 粒子产生了更新,此时无需更改;若在连续b*t*次 迭代后,最优粒子的位置未得到更新,则此时淘 汰一定数量适应度较差的粒子,保持种群的多样 性。综上,混合算法的具体流程如下:

1)在解空间中初始化狼群粒子的空间位置 坐标,根据初代适应度值选择最优粒子作为 头狼。

2)探狼向h个方向搜寻,并同时向适应度更 优探狼粒子靠近,当第g_b方向上的猎物气味更浓 时,更新探狼x_i位置,若在此次嗅寻未发现更优位 置,则继续搜寻行为直到最大搜寻次数T_s。

3)在混合算法精细搜索阶段,调整粒子以步 长λ.step,向头狼最优粒子及次优狼粒子靠近。

4)当聚集过程中出现距离猎物更近,位置更 优的粒子时,该粒子替代成为头狼或次优狼。

5)在粒子聚集过程中,记录迭代次数,若在t次迭代后头狼位置未得到更新,则淘汰一定比例的适应度较差的粒子,同时在解空间中随机生成新粒子实现狼群更新。

6)继续迭代更新,若满足目标适应度值,停止迭代输出结果。若达到最大迭代次数,则转向步骤2),开始新一轮游走行为。

3 算例及分析

3.1 算例描述

算例求解以国内某地区微网案例为背景,选

择冬季和夏季典型日的负荷预测曲线及光伏出 力预测曲线如图2,光伏发电系统始终工作在最大 功率点处,算例以24h为周期,时间间隔为1h。



微网内光伏、天然气机组及储能设备,根据 文献[20]的结论配置微网中各设备的容量。其中 储能容量配置时应考虑负荷波动及光伏出力预 测的误差,故其最大放电功率Pth应大于负荷最 大波动及光伏预测误差(以10%计)。公式为

 $|\Delta P_{\text{load}}| + |P_{\text{PV}} \cdot 5\%| \le P_{\text{ES}}^{\text{dis}}$ (24)

图 2 中微网负荷波动最大约为 23 kW,最大 预测误差约为 5 kW,由此储能电池充放电功率应 在 30 kW 较为合适。

同时,按国家标准 GB/T 33589—2017《微电 网接入电力系统技术规定》第4.1条的规定,微电 网独立运行模式下向负荷持续供电时间不低于2h。 考虑到机组故障问题,假设最坏情况为:在晚间 负荷高峰时段,某台燃气机组发生故障,且光伏 由于没有太阳辐射不出力。由此储能电池容量 应满足:

$$S_{\rm ES} \ge 2 \cdot (P_{\rm load}^{\rm max} - P_{\rm GT}^{\rm max} \cdot 0.9)$$
 (25)

通过微网用电高峰时段最大负荷 $P_{\text{load}}^{\text{max}}$ 及相应天然 气发电机组容量可估算出储能电池容量配置。 微网内各设备具体容量及其他参数如下:1)燃气 发电机对应的参数包括:台数 N_{GT} =4;装机容量 P_{GT} =50 kW;爬坡功率上限=7.5 kW/min;效率系 数 a_i =0.416 6, b_i =-1.013 5, c_i =0.836 5, d_i =0.092 6。 2)光伏发电系统装机容量 P_{PV} =55 kW。3)储能蓄 电池组对应的参数包括:额定容量 S_{ES} =50 kW·h; 最大充电功率 P_{ES} =25 kW;最大放电功率 $P_{\text{ES}}^{\text{ds}}$ =30 kW;初始蓄电量 35 kW·h。

微网内能量的主要来源为太阳能、天然气和电能,实验中忽略太阳能的发电成本。算例中天然气低热值 $L_{\rm NC}$ 取9.7 (kW·h)/m³,天然气单价为^[21]2.5元/m³。分时电价如表1所示。

表1 分时购、售电价格

Tab.1	Electricity	prices	in th	e different	periods
1	Licourony	prices	111 111	o unioroni	portour

时段	谷段 0:00—7:00 23:00—24:00	平段 7:00—10:00 15:00—18:00 21:00—23:00	峰段 10:00—15:00 18:00—21:00
购电/元	0.19	0.58	0.81
售电/元	0.14	0.42	0.68

微网优化调度运行以运行成本及碳税之和 最小化为目标,运行成本包括微网燃料消耗成 本、电网交互成本及碳排放成本。目标函数为

$$F = \min \sum_{t=1}^{T=24} [C_{\rm NG}(t) + C_{\rm GR}(t) + C_{\rm CO_2}(t)] \quad (26)$$

其中,天然气发电机组燃料消耗成本 C_{NG}、电网交 互成本 C_{GR}及碳排放成本 C_{CO2}由式(6)计算得到。 光伏发电系统作为微网发电设备,存在波动性和 不可控性,因此在调度运行的求解中将其看做值 为负的负荷,将微网内用电负荷预测值与光伏发 电功率预测值的差值作为微网系统的等效负荷。

以碳排税来衡量微网运行过程中 CO_2 的排放 量,天然气发电机组二氧化碳排放系数 α_{CT} 取值 为0.619 kg/(kW·h),电网以燃煤电厂作为电力来 源计算,碳排放系数 β_{grid} 取值为0.971 kg/(kW·h)。

由于地方税率有所区别,算例中的税率取为 7 \$/t。通过将最少碳排放问题和最低运行成本两 个目标转换为碳排放税与运行成本之和最小,进 而将多目标优化问题转变成对单一经济性问题 的求解,以降低求解难度。

根据上述各设备参数,天然气发电出力约束 有4个方面:发电机爬坡功率限制、出力约束、停 启次数限制及备用容量限制,分别如下:

0

 $-7.5 \,\mathrm{kW} < P_{\mathrm{GT},i}(t) - P_{\mathrm{GT},i}(t-1) < 7.5 \,\mathrm{kW} \quad (27)$

$$< P_{GT,i}(t) < 50 \,\mathrm{kW} - R_{GT,i}$$
 (28)

$$\sum_{t=1}^{N=24} U_{\text{GT},i,t} (1 - U_{\text{GT},i,t-1}) \leq N_{\text{GT},i}$$
(29)

$$P\{\sum_{i=1}^{n} [P_{GT,i}(t) + R_{GT,i}] + [P_{PV}(t) + \delta_{PV}(t)] + P_{ES}(t) \ge P_{load}(t)\} \ge \alpha$$
(30)

由于当燃气轮机低于一定功率运行时,会出现燃烧不稳定以及燃烧室的差压波动,在此限制其最低出力为10kW。对于停启次数的限制,实验中设置的启停次数N_{GT,i}为6次。由于光伏发电功率预测中存在一定的预测误差,因此需要根据式(30)留有一定备用容量,文中预测值的波动方差取值为0.01,置信水平α取90%。储能系统约束

公式为

$$SOC_{t=0} = SOC_{t=24} = 30 \,\mathrm{kW} \cdot \mathrm{h}$$
 (31)

$$0 \le P_{\rm ES}^{\rm ch}(t) \le 25 \,\rm kW \tag{32}$$

$$0 \le P_{\rm ES}^{\rm dis}(t) \le 20 \,\rm kW \tag{33}$$

$$16 \,\mathrm{kW} \cdot \mathrm{h} \le SOC(t) \le 64 \,\mathrm{kW} \cdot \mathrm{h} \tag{34}$$

微网内各时刻功率等式约束为

$$\sum_{i=1}^{N=4} P_{\text{GT},i}(t) + P_{\text{ES}}(t) + P_{\text{mg}}(t) = P_{\text{load}}(t) - P_{\text{PV}}(t)$$
(35)

每个时刻微网内的4台天然气发电机组功率 P_{GT,i}、光伏发电功率P_{PV}、电网交互功率P_{mg}以及蓄 电池充放电功率P_{ES}应满足当前微网电负荷P_{load}。

由上述公式,设置求解算法的决策变量维度 为 $X=[P_{GT1}(1) P_{GT2}(1) P_{GT3}(1) P_{GT4}(1) P_{ES}(1) P_{mg}(1) P_{GT1}(2) P_{GT2}(2) P_{GT3}(3) \cdots P_{mg}(24)], 共 6×24 维。$

3.2 求解结果及分析

算例选取自适应权重粒子群算法(APSO)和 自适应步长狼群算法(AS-WPA)作为对比算法。

以约束度适应值为目标,求解得到狼群-粒 子群混合算法(WPA-PSO), APSO与AS-WPA的 对于违反约束的适应度变化曲线,适应度值越 小,则违反运行约束的程度越轻,当适应度为0 时,即为满足运行约束。其结果如图3所示。



Fig.3 Constraint value fitness curves

从算法迭代过程中可以看出,所提出的混合 算法,在前期相较于其他两种算法,具有更快的 收敛速度。其中,WPA-PSO混合算法平均在60 次迭代之内满足运行约束要求,AS-WPA和AP-SO的平均求解迭代次数分别为84次与93次。由 此表明,WPA-PSO混合算法能够更快地使粒子 满足于运行约束。

算例对于约束条件的求解共进行了200次实验。WPA-PSO混合算法求解成功率为94%,高于AS-WPA的88%成功率和APSO的79.5%成功率。改善了粒子群算法早熟的缺陷,基本解决了

电气传动 2021年 第51卷 第9期

1 472

其易陷入局部最优问题。寻优精度具有明显提高。

三种算法对于夏季和冬季典型日下的日运 行成本结果如表2所示。

表2 典型日下三种算法运行成本结果

Tab.2	Microgrid operating costs under three algorithms		
求解算法	夏季典型日运行成本	冬季典型日运行成本	
APSO	1 707	1 613	
AS-WPA	1 682	1 586	

AS-WPA算法和APSO算法对于光储气微网的调度优化结果分别如图4和图5。

1 574

WPA-PSO



图4 夏季典型日AS-WPA求解结果

Fig.4 Adaptive step wolf pack algorithm results



Fig.5 Adaptive weight particle swarm optimization algorithm results

从自适应步长狼群算法(AS-WPA)和自适应 权重粒子群算法(APSO)优化调度结果中可以看 出,在低谷时刻的机组大部分都在启动状态,以 较低效率运行,未充分利用燃料,造成了燃料的 浪费;部分机组启动较为频繁,造成调度周期内 停启成本较高;同时,储能电池充放电较为混乱, 在负荷及电价尖峰时段,由于储能电池的荷电量 较低造成储能装置未启动,没有分摊微网内的负 荷,因此对电网造成了一定的负担。WPA-PSO 算法优化调度结果如图6所示。

从WPA-PSO算法的优化结果中可以看出, 该算法在应用于微网调度时微燃机组启停次数 更少,降低了机组启停成本;在负荷低谷23:00 一7:00及平段14:00—15:00时刻,WPA-PSO混 合算法求得的机组出力值为仅由部分机组启动,



其余停止,使得微燃机组工作在高效率点处,对 天然气的利用率较高,并在电价及负荷低谷时刻 对储能系统进行充电。当负荷高峰10:00—12: 00,18:00—20:00及电价高峰时刻,控制储能装 置向电网及微网系统释放电能,一方面缓解电网 压力,另一方面减小了微网日常的运行成本,对 电网起到了一定的削峰填谷作用。

4 结论

文章依据微网系统实际运行工况和运行方 式,以微网经济运行成本与碳排放治理成本之和 最小为目标,建立了光储气微网协同优化运行模 型。在分析传统粒子群算法的缺陷及狼群算法 搜索策略的优势基础上,提出结合狼群搜索及淘 汰机制的狼群-粒子群混合算法,并对研究中所 搭建的模型进行计算验证。算例结果表明,相较 于另两种对比算法,所提混合算法具有收敛速度 更快、寻优精度更高的优点,使微网运行成本降 低了 6.4%,具有较好的应用前景。

研究所提出的混合求解算法对于微网系统 模型的求解能够充分发挥微型天然气机组和储 能系统的快速响应特性,减小了微网内可再生能 源及负荷波动对配电网的影响,充分发挥微网内 设备参与电网削峰填谷的作用。该模型及求解 算法可以为光储气型微网的规划及经济运行提 供一定的参考。此外,文中对于光伏发电预测精 度误差的研究及天然气发电中热能的利用可作 为下一阶段的研究方向。

参考文献

- [1] 刘夏兰,罗梦原,廖姝程.我国天然气与可再生能源协同共进前景展望[J].节能与环保,2017(8):53-55.
- [2] 刘天琪,曾红,何川.考虑电转气设备和风电场协同扩建的 气电互联综合能源系统规划[J].电力自动化设备,2019,39

(8): 144-151.

- [3] 曾红,刘天琪,何川.含电转气设备的气电互联综合能源系 统多目标优化[J].电测与仪表:2019,56(8):99-107.
- [4] 沈海平,陈铭,钱磊.计及电转气耦合的电-气互联系统机
 组组合线性模型研究[J].电力系统保护与控制,2019,47
 (8):35-41.
- [5] 熊焰,吴杰康,王强.风光气储互补发电的冷热电联供优化 协调模型及求解方法[J].中国电机工程学报,2015,35 (14):3616-3625.
- [6] 柳川,王宇拓,王林川.含冷热电联供系统微电网优化运行 研究[J].电测与仪表,2015,52(2):31-37.
- [7] 徐青山,李淋,蔡霁霖.考虑电能交互的冷热电多微网系统
 日前优化经济调度[J].电力系统自动化,2018,42(21): 36-44.
- [8] Zhang X P, Shahidehpour M, Alabdulwahab A S. Security-constrained cooptimization planning of electricity and natural gas transportation infrastructures[J]. IEEE Transactions on Power Systems, 2015, 30(6): 2984–2993.
- [9] 吴杰康,唐利涛,黄奂.基于遗传算法和数据包络分析法的 水火电力系统发电多目标经济调度[J].电网技术,2011,35 (5):76-81.
- [10] 张海峰,高峰,吴江.含风电的电力系统动态经济调度模型 [J].电网技术,2013,37(5):1298-1303.
- [11] 元博,周明,李庚银.基于可靠性指标的含风电电力系统的 发电和运行备用的协调调度模型[J].电网技术,2013,37
 (3):800-807.
- [12] Geidl M, Andersson G. Optimal power flow of multiple energy carriers[J]. IEEE Transactions on Power Systems, 2007, 22 (1):145-155.
- [13] 吴杰康,熊焰.风、水、气互补发电模型的建立及求解[J].电 网技术,2014,38(3):603-609.
- [14] 刘兴杰,郭栋,王凯龙.基于电气外特性的光伏发电系统模型等效方法[J].电工技术学报,2014,29(10):231-238.
- [15] 张化光,邓玮,耿加民.发电用燃气轮机的非线性数学建模及 稳定性分析[J].中国电机工程学报,2007,27(26):108-114.
- [16] 王皓怀,汤涌,侯俊贤.风光储联合发电系统的组合建模与等值[J].中国电机工程学报,2011,31(34):1-9.
- [17] 刘睿, 翟相彬. 中国燃煤电厂碳排放量计算及分析[J]. 生态 环境学报, 2014, 23(7): 1164-1169.
- [18] Chen S, Wei Z N, Sun G Q. Multi-linear probabilistic energy flow analysis of integrated electrical and natural-gas systems[J].
 IEEE Transactions on Power Systems, 2017, 32 (3): 1970– 1979.
- [19] 谭伟良.集群作业调度优化技术研究[D]. 昆明: 昆明理工大学,2009.
- [20] 蔡含虎,向月,杨昕然.计及需求响应的综合能源系统容量 经济配置及效益分析[J].电力自动化设备,2019,39(8): 186-194.
- [21] 罗毅, 刘明亮. 计及风险备用约束的孤网系统环保经济调度[J]. 电网技术, 2013, 37(10): 2705-2711.