基于永磁同步电机转子位置变化的混合 开关频率调制技术

成海全¹,邱子桢¹,陈勇¹,刘旭²,甄冬¹

(1.河北工业大学 天津市新能源汽车动力传动与安全技术重点实验室,天津 300130;2.河北工业大学 省部共建电工装备可靠性与智能化国家重点实验室,天津 300130)

摘要:以电动汽车驱动用永磁同步电机为研究对象,提出一种新型混合开关频率调制策略,对其电压源逆 变器的高频边带谐波电流优化进行了研究。首先,基于空间矢量脉宽调制(SVPWM)技术基本原理与实现方 式,建立了响应的Matlab/Simulink仿真模型,分析了高频边带谐波电流产生机理。其次,基于电机转子电角度 位置变化提出了新型混合开关频率调制策略,以减少电压源逆变器工作过程中产生的谐波成分,优化边带谐 波电流响应。最后,通过合理设定电机参数,对电机稳态运行过程中的逆变器开关频率进行在线调节以降低 谐波电流及其相应的扩展频谱。仿真过程中进一步对固定开关频率、传统随机开关频率及新型混合开关频率 控制策略的边带谐波电流进行了对比分析。结果表明,相比于传统随机调制策略,所提出的新型调制技术对 开关频率及其倍频附近的边带谐波成分有较好的抑制效果,进而验证了所提出方法的有效性。

关键词:永磁同步电机;电磁噪声;开关频率;空间矢量脉宽调制;矢量控制 中图分类号:TM341 文献标识码:A DOI:10.19457/j.1001-2095.dgcd21550

Hybrid Switch Frequency Modulation Technology Based on Rotor Position Change of Permanent Magnet Synchronous Motor

CHENG Haiquan¹, QIU Zizhen¹, CHEN Yong¹, LIU Xu², ZHEN Dong¹

(1.Tianjin Key Laboratory of Power Transmission and Safety Technology for New Energy Vehicles, Hebei University of Technology, Tianjin 300130, China; 2.State Key Laboratory of Reliability and Intelligence of Electrical Equipment, Hebei University of Technology, Tianjin 300130, China)

Abstract: Taking the permanent magnet synchronous motor (PMSM) for electric vehicle drive as the research object, a novel hybrid switching frequency modulation strategy was proposed. The high-frequency sideband harmonic current optimization of its voltage source inverter was studied. Firstly, based on the basic principle and realization mode of space vector pulse width modulation (SVPWM) technology, the Matlab/Simulink simulation model of response was established, where the generation mechanism of high-frequency sideband harmonic current was analyzed. Secondly, based on the electrical angle and position of the rotor, the novel hybrid switch frequency modulation strategy was proposed to reduce the harmonic components generated in the process of the voltage source inverter, together with the current harmonic optimization. Finally, with the reasonable setting the parameters of the prototype PMSM, the switching frequency during the steady-state operation of the motor was adjusted online to reduce the harmonic current and the corresponding frequency spectrum. In the simulation process, the comparisons among with the fixed, the traditional random and the novel hybrid strategy were carried out and analyzed. As the results shown, compared with the traditional random modulation strategy, the proposed modulation has a significant impact on suppressing the sideband harmonics around the switching frequency and its multiple, which verifies the effectiveness of the proposed method.

Key words: permanent magnet synchronous motor (PMSM); electromagnetic noise; switching frequency; space vector pulse width modulation(SVPWM); vector control

基金项目:宁波市科技计划项目(2019B10111);河北省研究生创新资助项目(CXZZSS2021030);

河北省科技创新战略资助项目(20180104);河北省全职引进高端人才项目(20181228)

作者简介:成海全(1996—),男,硕士,Email:CHQ9633@163.com

通讯作者:陈勇(1954—),男,博士,博士生导师,Email:chenyong1585811@163.com

近年来,凭借其高效率、高可靠性及优越调 速性能的优点,永磁同步电机在新能源汽车领域 得到了广泛应用。为了实现更高的效率及更优 越的调速性能,永磁同步电机驱动系统通常采用 以电压源逆变器(voltage source inverter, VSI)为 硬件基础的控制系统^{III}。然而,由于VSI驱动控制 策略下使得供电电压及电流波形不再是恒定频 率的正弦形式,而是以非正弦的策略进行调控, 形如空间脉宽调制(space pulse width modulation, SPWM)和空间矢量脉宽调制技术,使得电机线电 压与相电流中富含谐波成分四。特别是在开关频 率频段周围,高频边带谐波成分更为突出,不仅 使电机径向电磁力波幅值增大,增加系统中某些 固有频率重合的几率,产生高频振动噪声;而且 会使电机铁损、铜耗及控制器开关损耗增加[3-4]。 因而,基于控制策略的永磁同步电机高频边带谐 波优化技术已然成为研究热点。

传统的 SPWM 采用固定频率的三角载波与 正弦调制波作为比较,产生脉冲电压信号。通过 对固定开关频率下的电流频谱进行分析,在开关 频率附近及整数倍频附近产生幅值较高的电流 谐波^[5]。这些谐波导致电压和电流发生畸变,是 引起电磁干扰、机械谐振及电磁噪声的主要来 源。诸多的实验表明,当开关频率为3 kHz以下 时,随着开关频率高于3 kHz时,随着开关频率的增 加,电磁噪声的减少不再明显;开关频率增加至 15 kHz以上可以避开人耳听觉的敏感范围而达 到降噪的效果^[6]。然而,开关频率的提高将增加 功率器件的损耗,并且更高的开关频率也受到了 硬件实现的制约。

为了有效地抑制边带谐波成分,国内外众多 学者对优化变频器谐波电流进行了研究。文献[7] 提出了一种基于改进脉宽调制(pulse width modulation, PWM)的混合随机脉宽调制(hybrid random pulse width modulation, HRPWM)技术,根据电流、 电压互感器调整开关函数改变开关方式,以降低 PWM 谐波电流幅值。文献[8]研究了扰动观测器 控制对谐波电流幅值。文献[8]研究了扰动观测器 控制对谐波电流的影响,在保持基准跟踪性能不 变的情况下增加扰动来减小电流纹波。文献[9]研 究了基于PWM的调制方法,通过多域仿真研究对 不同的调制方案进行比较选择,改善其中PWM调 制的一些不良影响。文献[10]提出了一种汽车牵 引驱动逆变器变延迟随机脉宽调制的实现方法,

可以降低逆变器电磁辐射和最小化电磁兼容滤波 以减少由驱动器产生的噪声。文献[11]利用移位 寄存器实现了伪随机比特发生器,提出的随机开 关脉冲宽度调制技术能够使得开关频率处的谐波 幅值明显减低,实现了良好的扩频效果。文献[12] 基于混沌空间矢量调制,针对直接转矩控制方法 中存在的电磁干扰、噪声和电流谐波等问题,提出 了具有混沌调幅开关频率的直接转矩控制方法。 文献[13]分析了矢量控制调速永磁同步电动机中 变频器产生高频谐波电流的原因,推导了d-q旋 转坐标系下主要高频谐波电流的表达式,并通过 有限元仿真验证了分析的正确性。文献[14]提出 了一种基于电角度变化对开关频率进行修正的方 法,以适应电流脉动和振动的要求,从而改善噪 声。文献[15]提出的双随机调制技术能够有效地 减少电磁干扰(electromagnetic interference, EMI), 实验结果表明双随机调制技术比任何一种单随机 调制具有更好的削减峰值和遣散功率谱的效果且 提高系统的电磁兼容性。文献[16]考虑了高频调 制策略下开关损耗的影响,根据三相变换过程中 纹波电流幅值变化,提出一种在幅值较高的区域 加倍载波频率、幅值较低的区域降低载波频率的 方法,满足一定纹波电流要求的条件下可以粗略 的降低开关损耗。上述文献提及的可变载波频率 及周期脉宽调制等策略,虽然在一定程度上可以 实现对纹波电流幅值的抑制,但由于计算的复杂 性与控制的不规律性,会使逆变器开关损耗增 加[17-18]。

综上,从现有的文献中可以看出,合理的调制 策略可以有效调节 PWM 谐波成分,然而,目前关 于电机电磁振动噪声的研究多围绕边带谐波电流 的控制策略优化展开,从电机结构运行机理方面, 特别是基于电机转子转动位置的优化策略尚不完 善。针对传统的PWM技术谐波幅值较大、随机系 统跳变波动明显等问题,本文以电动汽车驱动用 永磁同步电机为研究对象,基于空间矢量脉宽调 制 (space vector pulse width modulation, SVPWM) 控制系统提出新型的随转子位置变化的混合开关 频率调制技术。首先,对SVPWM及其谐波电流产 生机理进行了分析,并基于 Matlab/Simulink 建立 了响应的仿真模型。其次,基于电机转子电角度 位置变化提出了新型混合开关频率调制策略,通 过减小电压源逆变器工作过程中产生的谐波电 流,以降低电机高频电磁振动噪声。最后,通过对

固定开关频率、传统随机开关频率及新型混合开 关频率调制策略的高频边带成分进行比较,验证 了该方法及模型的有效性。

 空间矢量脉宽调制与谐波电流产 生机理

1.1 SVPWM基本原理

SVPWM是依据逆变器空间电压(电流)矢量 切换来控制逆变器的一种控制策略,通过不同开 关模式下逆变器产生的实际磁链轨迹去无限逼 近交流电动机在理想情况下的圆形旋转磁场来 实现。对比传统的SPWM技术,其主要优势在于:

1)优化谐波程度高、消除谐波效果好;

2)提高了直流母线电压的利用率和电机的 动态响应速度;

3)减小了电机的转矩脉动[19]。

对于电压源逆变器 IGBT 供电的控制系统, 通常采用转子磁链定向(*i*_a = 0)的 PI 电流控制系 统实现,即定子电流矢量位于 *q* 轴,而无 *d* 轴分 量。图1 为永磁同步电机 SVPWM 控制系统,从 图中可以看出三相矢量控制系统主要包括三部 分:转速环 PI 调节器、电流环 PI 调节器以及 SVP-WM算法模块。

SVPWM算法的实现方式主要包括参考电压 矢量的扇区判断、各个扇区非零矢量、零矢量作 用时间的计算以及判断各个扇区矢量切换点4部 分。通过速度指令 ω_{ref} 与速度反馈 ω 进行PI调节 后得到q轴指令电流 i_q^* ,同时根据电动机指令速 度得到d轴电流指令 i_d^* (一般为0), i_q^* 与 i_q 之差、 i_d^* 与 i_d 之差分别进行电流环PI控制得到d,q轴电 压指令 u_d , u_q ,经过Park逆变换和SVPWM模块后 得到逆变器六相驱动信号。





Fig.1 Simulation model of variable frequency speed regulation system for PMSM

1.2 谐波电流分析

在d-q坐标下的永磁同步电机稳态模型表示为

$$\boldsymbol{U} = \boldsymbol{U}_d + \mathbf{j}\boldsymbol{U}_q \tag{1}$$

$$U_d = Ri_d + \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t} \Psi_d - \omega_{\mathrm{e}} \Psi_q \tag{2}$$

$$U_{q} = Ri_{q} + \frac{\mathrm{d}}{\mathrm{d}t}\Psi_{q} + \omega_{e}\Psi_{d}$$
(3)

$$\Psi = L i + \Psi \tag{4}$$

$$\Psi_a = L_a i_a \tag{5}$$

式中:U为定子电压矢量; U_{d} , U_{q} 分别为定子电压 的d,q轴分量;R为定子电阻; Ψ_{d} , Ψ_{q} 为定子磁链 的d,q轴分量; i_{d} , i_{q} 分别为定子电流的d,q轴分 量; ω_{e} 为电角度; L_{d} , L_{q} 分别为d,q轴电感分量; Ψ_{f} 为永磁体磁链。

本文以第 I 扇区为例,根据上述公式中电感 分量 L_a, L_q 及定子磁链分量 Ψ_a, Ψ_q 等其他稳态模 型参数得到如图2所示的电压空间矢量扇区图, 参考电压矢量可由下式表示:

$$U = \frac{T_4}{T_s} V_4 + \frac{T_6}{T_s} V_6$$
 (6)

式中: T_4 , T_6 分别 V_4 , V_6 作用时间; T_s 为每个扇区的 开关周期。





对q轴电压进行定量分析,忽略定子电阻,电 机稳态运行时功角为 δ ,当 V_4 , V_6 分别作用时, U_q 可分别表示为

$$U_{4q} = \frac{2}{3} U_{\rm dc} \cos(\theta - \delta) \tag{7}$$

$$U_{6q} = \frac{2}{3} U_{dc} \cos(\delta - \theta + 60^\circ) \tag{8}$$

$$U_{q} = \frac{T_{4}}{T_{s}}U_{4q} + \frac{T_{6}}{T_{s}}U_{6q}$$
(9)

其中

$$T_4 = \sqrt{3} \frac{U_{\rm m}}{U_{\rm dc}} T_{\rm s} \sin(60^\circ - \theta) \tag{10}$$

$$T_6 = \sqrt{3} \, \frac{U_{\rm m}}{U_{\rm dc}} T_{\rm s} {\rm sin}\theta \tag{11}$$

5

由调制周期*T*₄,*T*₆可得:

$$T_{0} = T_{s} - T_{4} - T_{6}$$

= $T_{s} [1 - \frac{\sqrt{3} U_{m}}{U_{dc}} \cos(\theta - 30^{\circ})]$ (12)

式中: *θ*为合成矢量与主矢量的夹角; *U*_m为相电压 幅值; *T*₀为零矢量作用时间。

经计算得到表1所示的每个扇区内 T_0 与 T_s 的关系。

表1 T₀与开关周期T_s的关系

Tab.1 Relationship between $T_{\rm 0}$ and switching period $T_{\rm s}$

扇区	$T_0 与 T_s$ 的关系
Ι	$T_{0} = T_{s} [1 - \frac{\sqrt{3} U_{m}}{U_{dc}} \cos(\theta - 30^{\circ})]$
П	$T_0 = T_{\rm s} (1 - \frac{\sqrt{3} U_{\rm m}}{U_{\rm dc}} \sin\theta)$
Ш	$T_0 = T_{\rm s} [1 + \frac{\sqrt{3} U_{\rm m}}{U_{\rm dc}} \cos(\theta + 30^\circ)]$
IV	$T_{0} = T_{s} [1 + \frac{\sqrt{3} U_{m}}{U_{de}} \cos(\theta - 30^{\circ})]$
V	$T_0 = T_s (1 + \frac{\sqrt{3} U_m}{U_{dc}} \sin\theta)$

VI
$$T_0 = T_s [1 - \frac{\sqrt{3} U_m}{U_{dc}} \cos(\theta + 30^\circ)]$$

根据式(7)、式(8)得到如图3所示的1个周 期内q轴电压、电流波形。







从图 3 可知, q 轴 1 次 PWM 谐波电流与 Δi_{q1} 直接相关, 2 次 PWM 谐波电流与 Δi_{q2} 直接相关。当 忽略电机定子电阻时, 根据式(3)结合图 3 可以近 似求解得到^[13]:

$$\Delta i_{q1} \approx \frac{U_{4q}T_4 - U_{6q}T_0}{4L_q}$$
(13)

根据式(7)、式(8)、式(10)、式(11)可得:

$$\Delta i_{q1} \approx \frac{U_{\rm m} T_{\rm s} \cdot \left[\sin(60^\circ + \delta - 2\theta) - \sin\frac{\delta}{2}\right]}{4\sqrt{3} L_{\rm s}} \quad (14)$$

当
$$\theta = 0^{\circ}$$
时, Δi_{q_1} 取最大值,其值为

$$\Delta i_{q1} \approx \frac{U_{\rm m} T_{\rm s} \cdot \left[\sin(60^\circ + \delta) - \sin\frac{\delta}{2}\right]}{4\sqrt{3} L_q} \qquad (15)$$

同理,对于q轴2次PWM谐波电流,其表达 式如下:

$$\Delta i_{q^2} \approx \frac{U_q T_0}{4L_q} \tag{16}$$

将式(9)~式(12)代入式(16)可得:

$$\Delta i_{q^2} \approx \frac{U_q T_s}{4L_q} \cdot \left[1 - \frac{\sqrt{3} U_m \cos(\theta - 30^\circ)}{U_{dc}}\right] \quad (17)$$

当 $\theta = 0^{\circ}$ 或 $\theta = 60^{\circ}$ 时 Δi_{a2} 取极大值:

$$\Delta i_{q2} \approx \frac{U_q T_s}{4L_q} \cdot \left(1 - \frac{\sqrt{3} U_m}{2U_{dc}}\right) \tag{18}$$

对比 Δi_{q1} , Δi_{q2} 可知,影响q轴谐波电流主要为 2次PWM谐波电流。其他扇区均有上述关系。

2 基于转子位置变化的混合开关频 率调制

2.1 零矢量作用时间分布特征

根据式(16)可知,影响 Δi_q 幅值的主要参数为 $T_0, L_q 和 U_q$,由于q轴谐波电流幅值直接影响电磁 径向力的大小,进而产生高频电磁振动噪声和电 磁干扰。为了降低高频谐波电流的幅值,可以采 用优化 T_0 的方式使 Δi_q 的幅值得到控制。

本文对第 I 扇区进行解析分析。由式(12) 可知,当固定开关频率 T_s ,同时不改变母线电压 的条件下,第 I 扇区内 T_0 有如图4所示的变化趋 势,当 θ 位于[0°,30°]电角度内, T_0 是逐渐降低的; θ 位于[30°,60°]电角度内, T_0 是逐渐增大的。其 他扇区均有此关系。可知在每个扇区 T_s 的变化 对 T_0 有直接影响。

2.2 基于转子位置变化的混合开关频率调制

为了使∆i_q尽可能控制在一定范围之内,使得 开关频率及整数倍频附近的谐波峰值有所降低。 本文基于转子电角度的变化,提出了如图5所示 的优化控制策略,在每个扇区采用两种不同的开 关方式进行在线调节*T*_s。



图4 零矢量作用时间T₀的变化趋势图

Fig.4 Change trend graph of zero vector action time T_0





将整个周期根据6扇区分为6个循环子周 期,第1子周期内,结合PWM信号功率谱分析,由 于随机开关方式扩频效果明显,同时随机范围越 大谐波簇分布更均匀。因此,当电角度位于[0°, 30°]电角度范围时,载波周期采用T,,即:考虑传 统随机变化跳跃性较大会导致控制系统震荡波 动,在该角度范围内采用由多个范围的小随机组 成一个大范围随机正弦随机方式,例如在第1个 1s内载波频率在1~3kHz内随机变化,第2个2s 内载波频率 3~5 kHz 等此次类推,开关频率逐步 上升,然后再缓慢的下降,如此来回循环,实现大 范围随机^[20]。在随机过程中,f.极短时间增加可 以进一步促进 T_0 的降低,当 f_1 在极短时间内降低 时,由于T。自身具有降低的趋势,又可抑制极短 时间内由f,降低带来的影响。在[30°,60°]电角度 内,载波周期采用T,,即:T,随着角度的增大而逐 渐增大,采用一定周期的锯齿波开关频率变化, 使得f.不断增大从而抑制T。增加,对谐波电流Δi。 进行有效控制。通过两种开关方式混合对谐波 电流进行调节,使得 Δi_a 最小值能够在小于 ϵ 的范 围内变化。

通过以上分析,采用基于转子位置的混合开 关频率调制不仅可以降低谐波电流,同时达到频 谱扩展更宽的效果。

图 6 为优化后的开关频率变化图,开关频率 的表达式为

$$f_{s} = \begin{cases} f_{s1} + R_{s}\Delta f & \frac{k\pi}{6} < \theta < \frac{(k+1)\pi}{6} \\ f_{c} + f_{s2}\Delta f & \frac{(k+1)\pi}{6} < \theta < \frac{(k+2)\pi}{6} \end{cases}$$
(19)

式中: f_{11} 为周期较大的正弦波函数; f_{12} 为范围[-1, 1]内周期变化的锯齿波函数; f_{2} 为5 kHz中心频 率; R_{i} 为[-1,1]之间均匀变化的随机数; Δf 为2 kHz频带。



从开关频率的表达式可以看出,即使△f设定 值较小,开关频率分布的范围也会很大。本文提 出的控制策略相比传统策略复杂程度较高,在实 验运行中可能会增加系统响应时间。同时,由于 开关频率分布范围较大,因此处于较高频率点时 逆变器开关损耗也会相应增加^[21]。

3 建模仿真分析

本文基于永磁同步电机矢量控制基本原理, 运用 Matlab/Simulink 模块化建模的方法搭建 SVPWM变频调速仿真模型。在控制系统下分别 对固定开关频率、随机开关频率及新型混合开关 频率3种方式进行仿真分析,实验采用的3种控 制策略开关频率如图7所示。

本文以一台小型车用10极12槽集中式绕组 永磁同步驱动电机为研究对象,主要技术参数为: 最大转矩12.5 N·m,逆变类型VSI,d轴电感1.9 mH,q轴电感 3.2 mH,额定转速 2 000 r/min,额定 转矩 8 N·m,中心载波频率 5 kHz,直流母线电压 540 V,额定功率 3 kW,定子电阻 0.23 Ω。

仿真中样机参数具体设置为:极对数 $p_n = 5$, 定子电感 $L_d=1.9$ mH, $L_q=3.2$ mH,定子电阻R=0.23 Ω,磁链 $\Psi_f = 0.182$ 7 Wb,转动惯量J =0.003 kg·m²,阻尼系数B = 0.008 N·m·s。仿真条 件设置为:直流母线电压 $U_{de}=311$ V,采用变步长 ode23tb算法。



图 8 是以固定开关频率 5 kHz 进行仿真的电 流频谱,从图中可以看出,幅值较大的高次谐波 主要集中在开关频率及其整数倍附近,在整个 频带上谐波分布离散程度较小,其中 2 倍频边带 谐波在整个频谱中幅值最大,且 2 倍频往往是人 耳比较敏感的频率段,是产生高频振动噪声的 主要成分。

图9是通过伪随机发生器实现的传统随机开 关频率控制策略,从系统的输出电流频谱图可以 看出,相比固定开关频率,传统随机开关频率调 制谐波在整个频带上是离散分布的,中心频率及 整数倍频附近的谐波幅值明显降低,其中2倍频 处边带谐波幅值相比固定开关频率策略在该处 幅值降低近57%,但谐波簇仍较集中。

本文提出的新型混合开关频率调制策略对 样机进行仿真,得到如图10所示的电流频谱图, 实验结果表明,在开关频率及整数倍频处的高次 谐波已明显得到抑制。与固定开关频率及传统 随机策略谐波相比,优化后的谐波分布在较宽的 频率范围内,边带谐波幅值得到了显著抑制,相 比两种传统调制策略,2倍边带谐波幅值依次降 低85.7%,66.7%。该方法保持了原有的谐波能 量,将原来集中在开关频率及其倍频处的能量扩 展到较宽的频域范围内,使得集中在谐波频率上 的能量相对减少。





4 结论

本文以某电动汽车用永磁同步电机为研究 对象,搭建SVPWM变频调速仿真模型,对提出基 于转子位置变化的混合开关频率调制技术进行 仿真分析研究。通过对开关频率进行在线调节, 改善了由电压源逆变器产生的高频边带谐波电 流幅值,实现了开关频率及整数倍频处的谐波簇 均匀扩散。

1)相比于传统调制策略的电流频谱,10 kHz开关频率即2倍频附近出现谐波电流最大值,固定开关频率的谐波电流幅值为0.35 A,传统随机开关频率的谐波电流幅值为0.15 A,优化后的谐波电流幅值得到了大幅下降,下降幅度约为0.1 A。 2)本文所提出的新型混合开关频率控制策略使得谐波分布更均匀,在没有减少总的谐波能量的条件下能够有效改善谐波电流带来的影响。 然而,所提出的调制策略,开关频率切换方式依赖于稳态运行电机转子位置变化,相比于传统随机调制控制策略复杂,对于控制芯片及功率元件的损耗程度仍有待研究。

3)本文可为后续开展的永磁同步电机谐波 与损耗优化,甚至于高频振动噪声与EMI等方向 提供理论依据。

参考文献

- Huang Y L, Xu Y X, Li Y, *et al*.PWM frequency voltage noise cancelation in three-phase VSI using the novel SVPWM strategy
 IEEE Transactions on Power Electronics, 2019, 33 (10): 8596–8606.
- [2] Xu Y X, Yuan Q B, Zou J B, et al. Analysis of triangular periodic carrier frequency modulation on reducing electromagnetic noise of permanent magnet synchronous motor[J].IEEE Transactions on Magnetics, 2012, 48(11):4424-4427.
- [3] Na S H, Jung Y G, Lim Y C, *et al.* Reduction of audible switching noise in induction motor drives using random position space vector PWM[J]. IEE Proceedings of Electric Power Applications, 2002, 149(3):195–200.
- [4] Andersson A, Lennstrom D, Nykänen A. Influence of inverter modulation strategy on electric drive efficiency and perceived sound quality[J]. IEEE Transactions on Transportation Electrification, 2016, 2(1):24–35.
- [5] 祝长生,陈永校.变频器供电的三相异步电机的噪声特性[J]. 中小型电机,1997,24(5):9-12.
- [6] 马丰民,吴正国,李玉梅.随机频率PWM逆变器的分析设计 [J].中国电机工程学报,2008,28(15):67-71.
- [7] Huang Y L, Xu Y X, Zhang W T, et al. Hybrid RPWM technique based on modified SVPWM to reduce the PWM acoustic noise[J]. IEEE Transactions on Power Electronics, 2019, 34 (6):5667-5674.
- [8] Kim Y H, Choi K, Kim S K, *et al.* A disturbance observer based approach to current control of PMSM drives for torque ripple reduction[J]. IFAC Papersonline, 2019, 52(4):206–209.
- [9] Aguirre M, Madina P, Poza J, et al. Analysis and comparison of

PWM modulation methods in VSI-fed PMSM drive systems[J]. Xxth International Conference on Electrical Machines (Icem), 2012:851-857.

- [10] Schulz S E, Kowalewski D L. Implementation of variable-delay random PWM for automotive applications[J]. IEEE Transactions on Vehicular Technology, 2007, 56(3):1427-1433.
- [11] Jayamala V, Ramasamy S, Jeevananthan S. Investigation of pseudorandom carrier pulse width modulation technique for induction motor drives[J]. IEEE Transactions on Industrial Electronics, 2010, 25(4):753-761.
- [12] Asker M E, Ozer A B, Kurum H. Reduction of EMI with chaotic space vector modulation in direct torque control[J]. Elektronika Ir Elektrotechnika, 2016, 22(1):8–13.
- [13] Liang W Y. Analysis and simulation of harmonic electric current for vector-controlled PMSM system[J]. Small and Special Electrical Machines, 2011, 39(6):37–40.
- [14] Yang Z, Yaman S, Krishnamurthy M. Mitigation of electromagnetic vibration in PMSM: a rotor position related variable switching frequency technique[C]//IEEE Transportation Electrification Conference and Expo(ITEC), 2017:448-452.
- [15] 王斌,李兴源, Drissi K E K. 双随机调制技术及其功率谱密 度特性分析[J]. 中国电机工程学报, 2004, 24(4):97-101.
- [16] Jiang D, Wang F. Variable switching frequency PWM for threephase converters based on current ripple prediction[J]. IEEE Transactions on Power Electronics, 2013, 28(11):4951-4961.
- [17] Wei L, Lukaszewski R A. Pulse width modulation (PWM) rectifier with variable switching frequency[P].US patent 71901431 32, 2007.
- [18] Xu Y X, Yuan Q B, Zou J B, et al. Sinusoidal periodic carrier frequency modulation in reducing electromagnetic noise of permanent magnet synchronous motor[J]. IET Electric Power Applications, 2013, 7(3): 223–230.
- [19] 袁雷,胡冰新,魏克银,等.现代永磁同步电机控制原理及 MATLAB仿真[M].北京:北京航空航天大学出版社,2016.
- [20] 夏加宽, 王兴, 何海波. 随机开关频率控制的优化方法[J]. 电 气技术, 2013, 14(1): 26-28, 38.
- [21] Bhattacharya S, Mascarella D, Joos G, et al. Reduced switching random PWM technique for two-level inverters[C]//IEEE Energy Conversion Congress and Exposition (ECCE), 2015: 695– 702.

收稿日期:2020-03-02 修改稿日期:2020-04-21